

Script generated by TTT

Title: Täubig: GAD (19.06.2012)

Date: Tue Jun 19 14:32:49 CEST 2012

Duration: 61:56 min

Pages: 24

Übersicht

- 7 Priority Queues
 - Allgemeines
 - Heaps
 - Binomial Heaps

Multiway-MergeSort

- Verfahren funktioniert, wenn 3 Blöcke in den Speicher passen
- Wenn mehr Blöcke in den Speicher passen, kann man gleich mehr als zwei Runs (k) mergen.
- Benutze Prioritätswarteschlange (Priority Queue) zur Minimumermittlung, wobei die Operationen $O(\log k)$ Zeit kosten
- $(k + 1)$ Blocks und die PQ müssen in den Speicher passen

$\Rightarrow (k + 1)B + O(k) \leq M$, also $k \in O(M/B)$

~~• Anzahl Merge-Phasen reduziert auf $\lceil \log_k(n/M) \rceil$~~

$\Rightarrow (2n/B)(1 + \lceil \log_{M/B}(n/M) \rceil)$ Block-Transfers

- In der Praxis: Anzahl Merge-Phasen gering
- Wenn $n \leq M^2/B$: nur eine einzige Merge-Phase (erst M/B Runs der Größe M , dann einmal Merge)

Merge von zwei Runs

- von jedem der beiden Runs und von der Ausgabe­sequenz bleibt ein Block im Hauptspeicher (**3 Puffer**: $2 \times$ Eingabe, $1 \times$ Ausgabe)
- Anfang: beide Eingabepuffer mit B Elementen (1 Block) laden, Ausgabepuffer leer
- Dann: jeweils führende Elemente der beiden Eingabepuffer vergleichen und das kleinere in den Ausgabepuffer schreiben
- Wenn Eingabepuffer leer \Rightarrow neuen Block laden
- Wenn Ausgabepuffer voll \Rightarrow Block auf Festplatte schreiben und Ausgabepuffer leeren

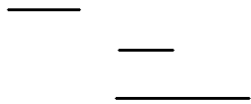
• In jeder Merge-Phase wird das ganze Feld einmal gelesen und geschrieben

$\Rightarrow (2n/B)(1 + \lceil \log_2(n/M) \rceil)$ Block-Transfers

Übersicht

7 Priority Queues

- Allgemeines
- Heaps
- Binomial Heaps



Adressierbare Prioritätswarteschlangen

Zusätzliche Operationen für **adressierbare** PQs:

- Handle **insert**(Element e): wie zuvor, gibt aber ein Handle (Referenz / Zeiger) auf das eingefügte Element zurück
- **remove**(Handle h): lösche Element spezifiziert durch Handle h
- **decreaseKey**(Handle h , int k): reduziere Schlüssel / Priorität des Elements auf Wert k (je nach Implementation evt. auch um Differenz k)
- **M.merge**(Q): $M = M \cup Q$; $Q = \emptyset$;

Prioritätswarteschlangen mit Listen

Priority Queue mittels **unsortierter** Liste:

- $\text{build}(\{e_1, \dots, e_n\})$: Zeit $O(n)$
- $\text{insert}(\text{Element } e)$: Zeit $O(1)$
- $\text{min}()$, $\text{deleteMin}()$: Zeit $O(n)$ $\Theta(n)$

Priority Queue mittels **sortierter** Liste:

- $\text{build}(\{e_1, \dots, e_n\})$: Zeit $O(n \log n)$
- $\text{insert}(\text{Element } e)$: Zeit $O(n)$
- $\text{min}()$, $\text{deleteMin}()$: Zeit $O(1)$

⇒ Bessere Struktur als eine Liste notwendig!

Übersicht

7 Priority Queues

- Allgemeines
- **Heaps**
- Binomial Heaps

Binärer Heap

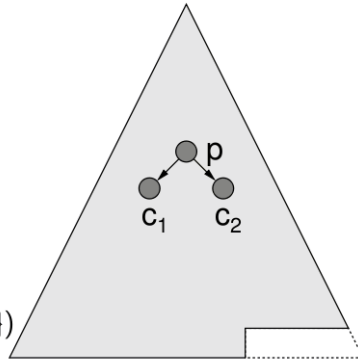
Idee: verwende Binärbaum

Bewahre zwei Invarianten:

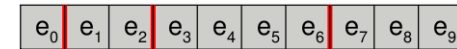
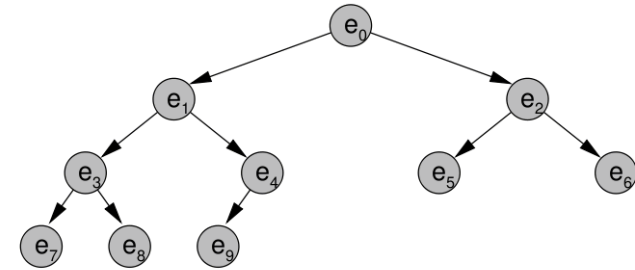
- **Form-Invariante:** fast vollständiger Binärbaum

- **Heap-Invariante:**

$$\text{prio}(p) \leq \min \{ \text{prio}(c_1), \text{prio}(c_2) \}$$



Binärer Heap als Feld



- Kinder von Knoten $H[i]$ in $H[2i + 1]$ und $H[2i + 2]$
- Form-Invariante: $H[0] \dots H[n - 1]$ besetzt
- Heap-Invariante: $H[i] \leq \min\{H[2i + 1], H[2i + 2]\}$

Binärer Heap als Feld

`insert(e)`

- Form-Invariante: $H[n] = e$; `siftUp(n)`; $n++$;

- Heap-Invariante:

vertausche e mit seinem Vater bis

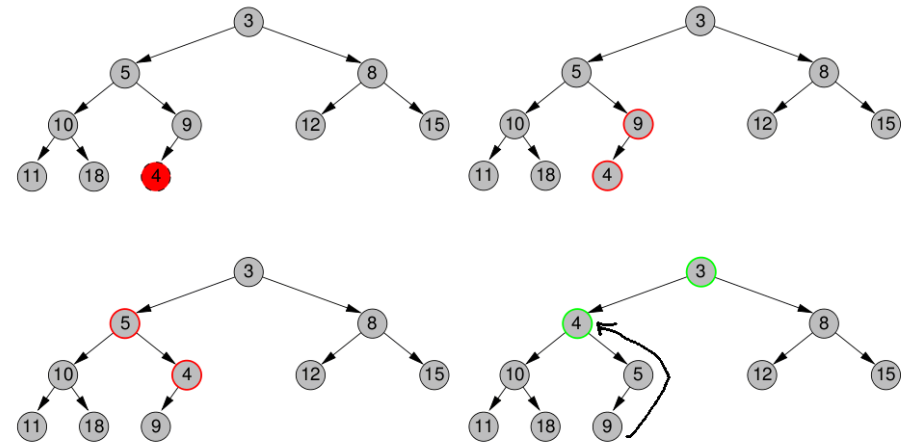
$$\text{prio}(H[\lfloor (k - 1)/2 \rfloor]) \leq \text{prio}(e) \text{ für } e \text{ in } H[k] \text{ (oder } e \text{ in } H[0])$$

```

siftUp(i) {
  while (i > 0 ∧ prio(H[⌊(i - 1)/2⌋]) > prio(H[i])) {
    swap(H[i], H[⌊(i - 1)/2⌋]);
    i = ⌊(i - 1)/2⌋;
  }
}
    
```

- Laufzeit: $O(\log n)$

Heap - siftUp()



Binärer Heap als Feld

deleteMin()

- Form-Invariante:

 $e = H[0];$ $n --;$ $H[0] = H[n];$

siftDown(0);

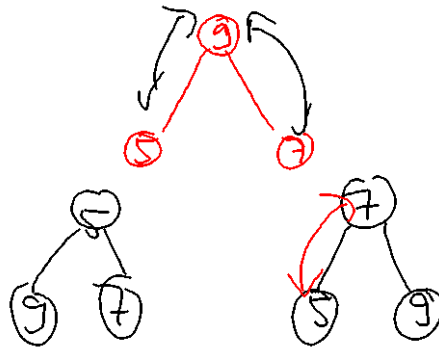
return e;

- Heap-Invariante: (siftDown)

vertausche e (anfangs Element in $H[0]$) mit dem Kind, dass die kleinere Priorität hat, bis e ein Blatt ist oder

$$\text{prio}(e) \leq \min\{\text{prio}(c_1(e)), \text{prio}(c_2(e))\}.$$

- Laufzeit: $O(\log n)$



Binärer Heap als Feld

siftDown(i) {

int m;

while (2i + 1 < n) {

if (2i + 2 ≥ n)

m = 2i + 1;

else

if (prio(H[2i + 1]) < prio(H[2i + 2]))

m = 2i + 1;

else m = 2i + 2;

if (prio(H[i]) ≤ prio(H[m]))

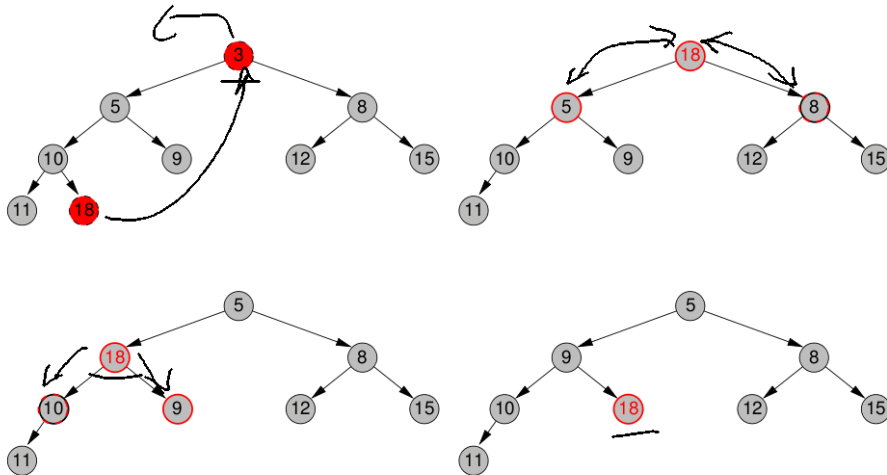
return;

swap(H[i], H[m]);

i = m;

}

Heap - siftDown()



Binärer Heap / Aufbau

build($\{e_0, \dots, e_{n-1}\}$)

- naiv:

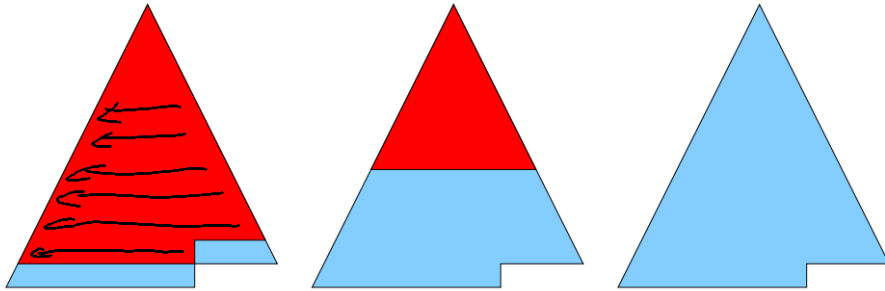
Für alle $i \in \{0, \dots, n-1\}$:insert(e_i)
$$\Rightarrow \text{Laufzeit: } \underline{\Theta(n \log n)}$$

Binärer Heap / Aufbau

$\text{build}(\{e_0, \dots, e_{n-1}\})$

effizient:

- Für alle $i \in \{0, \dots, n-1\}$:
 $H[i] := e_i$.
- Für alle $i \in \{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor - 1, \dots, 0\}$:
 $\text{siftDown}(i)$



Binärer Heap / Aufbau

Laufzeit:

- $k = \lfloor \log n \rfloor$: Baumtiefe (gemessen in Kanten)
- siftDown-Kosten von Level ℓ aus proportional zur Resttiefe ($k - \ell$)
- Es gibt $\leq 2^\ell$ Knoten in Tiefe ℓ .

$$O\left(\sum_{0 \leq \ell < k} 2^\ell (k - \ell)\right) \subseteq O\left(2^k \sum_{0 \leq \ell < k} \frac{k - \ell}{2^{k-\ell}}\right) \subseteq O\left(2^k \sum_{j=1}^k \frac{j}{2^j}\right) \subseteq O(n)$$

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^k j \cdot 2^{-j} &= \sum_{j=1}^k 2^{-j} + \sum_{j=2}^k 2^{-j} + \sum_{j=3}^k 2^{-j} + \dots \\ &= 1 \cdot \sum_{j=1}^k 2^{-j} + \frac{1}{2} \cdot \sum_{j=1}^k 2^{-j} + \frac{1}{4} \cdot \sum_{j=1}^k 2^{-j} + \dots \\ &= (1 + 1/2 + 1/4 + \dots) \sum_{j=1}^k 2^{-j} = 2 \cdot 1 = 2 \end{aligned}$$

Laufzeiten des Binären Heaps

- $\text{min}()$: $O(1)$
- $\text{insert}(e)$: $O(\log n)$
- $\text{deleteMin}()$: $O(\log n)$
- $\text{build}(e_0, \dots, e_{n-1})$: $O(n)$
- $M.\text{merge}(Q)$: $\Theta(n)$

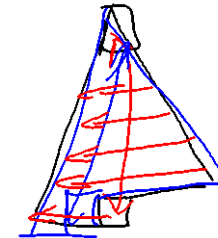
Adressen bzw. Feldindizes in array-basierten Binärheaps können nicht als Handles verwendet werden, da die Elemente bei den Operationen verschoben werden

⇒ ungeeignet als adressierbare PQs (kein remove bzw. decreaseKey)

HeapSort

Verbesserung von SelectionSort:

- erst $\text{build}(e_0, \dots, e_{n-1})$: $O(n)$
- dann $n \times \text{deleteMin}()$:
vertausche in jeder Runde erstes und letztes Heap-Element, dekrementiere Heap-Größe und führe $\text{siftDown}(0)$ durch:
 $O(n \log n)$



⇒ sortiertes Array entsteht von hinten, ansteigende Sortierung kann mit Max-Heap erzeugt werden

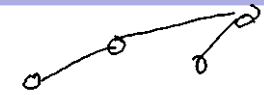
- in-place, aber nicht stabil
- Gesamtlaufzeit: $O(n \log n)$

Übersicht

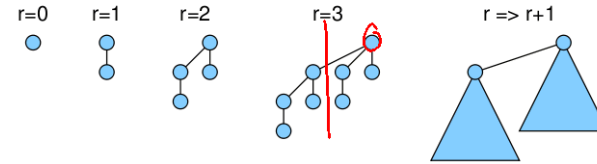
- 7 Priority Queues
 - Allgemeines
 - Heaps
 - Binomial Heaps

Binomial Heaps

basieren auf **Binomial-Bäumen**



- Form-Invariante:



- Heap-Invariante:

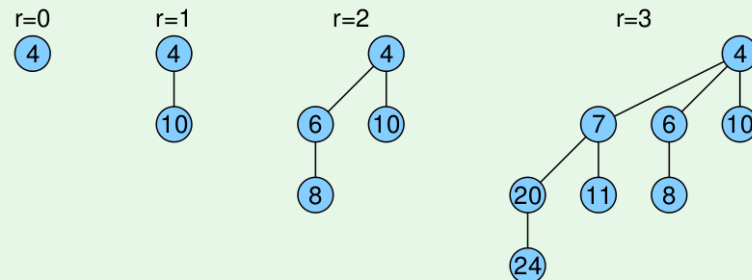
$$\text{prio}(\text{Vater}) \leq \text{prio}(\text{Kind})$$

wichtig: Elemente der Priority Queue werden in Heap Items gespeichert, die eine feste Adresse im Speicher haben und damit als Handles dienen können (im Gegensatz zu array-basierten Binärheaps)

Binomial-Bäume

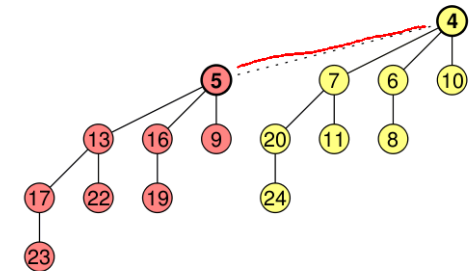
Beispiel

Korrekte Binomial-Bäume:

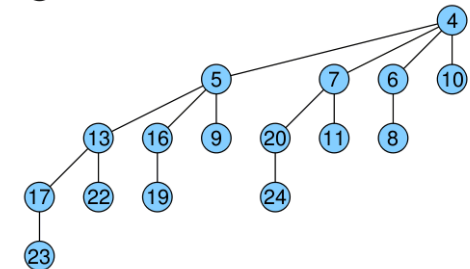


Binomial-Baum: Merge

Wurzel mit größerem Wert wird neues Kind der Wurzel mit kleinerem Wert!
(Heap-Bedingung)

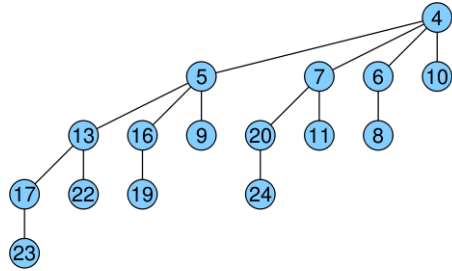


aus zwei B_{r-1} wird ein B_r



Binomial-Baum: Löschen der Wurzel (deleteMin)

aus einem B_r



werden B_{r-1}, \dots, B_0

